

Introduction à la programmation concurrente

Section critique: Où et quand?

Yann Thoma, Fiorenzo Gamba

Février 2019

Reconfigurable and Embedded Digital Systems Institute
Haute Ecole d'Ingénierie et de Gestion du Canton de Vaud



This work is licensed under a Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 3.0 Unported License

Introduction

- Quand est-il nécessaire de garantir l'exclusion mutuelle sur l'accès à une variable globale?
- Quelques exemples choisis
 - **Nous ne nous intéressons pas à la séquentialité des instructions**, mais
 - A ne pas corrompre des données ou le fonctionnement

Exemples

Exemple (1)

```
static int var;
```

```
void TacheA()  
{  
    int a;  
    ...  
    var=a;  
    ...  
}
```

```
void TacheB()  
{  
    int b;  
    ...  
    var=b;  
    ...  
}
```

Exemple (1)

```
static int var;
```

```
void TacheA()  
{  
    int a;  
    ...  
    var=a;  
    ...  
}
```

```
void TacheB()  
{  
    int b;  
    ...  
    var=b;  
    ...  
}
```

Pas de souci: opération atomique

Exemple (2)

```
static int var;
```

```
void taskA()  
{  
    int a;  
    ...  
  
    var=a;  
  
    ...  
}
```

```
void taskB()  
{  
    int b;  
    ...  
  
    b=var;  
  
    ...  
}
```

Exemple (3)

```
typedef struct {  
    int a;  
    int b;  
} struct_t;  
static struct_t var;
```

```
void TacheA()  
{  
    int a;  
    int b;  
    ...  
  
    var.a=a;  
    var.b=b;  
  
    ...  
}
```

```
void TacheB()  
{  
    int a;  
    int b;  
    ...  
  
    var.a=a;  
    var.b=b;  
  
    ...  
}
```


Exemple (3)

```
typedef struct {  
    int a;  
    int b;  
} struct_t;  
static struct_t var;
```

```
void TacheA()  
{  
    int a;  
    int b;  
    ...  
    DebutSC();  
    var.a=a;  
    var.b=b;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

```
void TacheB()  
{  
    int a;  
    int b;  
    ...  
    DebutSC();  
    var.a=a;  
    var.b=b;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

Problème: les assignations pourraient s'entrelacer et donc la structure dans un état non-voulu

Exemple (4)

```
typedef struct {  
    int a;  
    int b;  
} struct_t;  
static struct_t var;
```

```
void taskA()  
{  
    int a;  
    int b;  
    ...  
  
    var.a=a;  
    var.b=b;  
  
    ...  
}
```

```
void taskB()  
{  
    int a;  
    int b;  
    ...  
  
    a=var.a;  
    b=var.b;  
  
    ...  
}
```

Exemple (4)

```
typedef struct {  
    int a;  
    int b;  
} struct_t;  
static struct_t var;
```

```
void taskA()  
{  
    int a;  
    int b;  
    ...  
    DebutSC();  
    var.a=a;  
    var.b=b;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

```
void taskB()  
{  
    int a;  
    int b;  
    ...  
    DebutSC();  
    a=var.a;  
    b=var.b;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

Exemple (5)

```
static int var;
```

```
void TacheA()  
{  
    int a;  
    ...  
  
    var++;  
  
    ...  
}
```

```
void TacheB()  
{  
    int b;  
    ...  
  
    var++;  
  
    ...  
}
```

Exemple (5)

```
static int var;
```

```
void TacheA()  
{  
    int a;  
    ...  
    DebutSC();  
    var++;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

```
void TacheB()  
{  
    int b;  
    ...  
    DebutSC();  
    var++;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

Problème: l'incrémentation n'est pas une opération atomique

Exemple (6)

```
static int var;
```

```
void taskA()  
{  
    int a;  
    ...  
  
    var++;  
  
    ...  
}
```

```
void taskB()  
{  
    int b;  
    ...  
  
    b=var;  
  
    ...  
}
```

Exemple (7)

```
static int var = 0;
```

```
void TacheA()  
{  
    int a;  
    ...  
  
    var++;  
  
    ...  
}
```

```
void TacheB()  
{  
    int b;  
    ...  
  
    var++;  
  
    ...  
}
```

```
void TacheC()  
{  
    int c;  
    ...  
  
    c=var;  
  
    ...  
}
```

Exemple (7)

```
static int var = 0;
```

```
void TacheA()  
{  
    int a;  
    ...  
    DebutSC();  
    var++;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

```
void TacheB()  
{  
    int b;  
    ...  
    DebutSC();  
    var++;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

```
void TacheC()  
{  
    int c;  
    ...  
    c=var;  
    ...  
}
```

Il faut protéger les incréments mais la lecture depuis la mémoire est atomique ici

Exemple (8)

```
static int var;
```

```
void taskA()  
{  
    int a;  
    ...  
  
    var++;  
  
    ...  
}
```

```
void taskB()  
{  
    int b;  
  
    b=var;  
  
    if (b>10) {  
        var=0;  
    }  
    else {  
        var++;  
    }  
}
```

```
void taskC()  
{  
    int c;  
    ...  
  
    c=var;  
  
    ...  
}
```

Exemple (8)

```
static int var;
```

```
void taskA()  
{  
    int a;  
    ...  
    DebutSC();  
    var++;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

```
void taskB()  
{  
    int b;  
    DebutSC();  
    b=var;  
  
    if (b>10) {  
        var=0;  
    }  
    else {  
        var++;  
    }  
}
```

```
void taskC()  
{  
    int c;  
    ...  
    c=var;  
    ...  
}
```

Exemple (9)

```
static int var;
```

```
void TacheA()  
{  
    int a;  
    ...  
  
    var++;  
  
    ...  
}
```

```
void TacheB()  
{  
    int b;  
    ...  
  
    var=b;  
  
    ...  
}
```

Exemple (9)

```
static int var;
```

```
void TacheA()  
{  
    int a;  
    ...  
    DebutSC();  
    var++;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

```
void TacheB()  
{  
    int b;  
    ...  
    DebutSC();  
    var=b;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

En assignation, il faut protéger car l'assignation en mémoire pourrait être écrasée par l'incrément

Exemple (10)

```
static float var;
```

```
void taskA()  
{  
    float a;  
    ...  
    var=a;  
    ...  
}
```

```
void taskB()  
{  
    float b;  
    ...  
    var=b;  
    ...  
}
```

Exemple (10)

```
static float var;
```

```
void taskA()  
{  
    float a;  
    ...  
  
    var=a;  
  
    ...  
}
```

```
void taskB()  
{  
    float b;  
    ...  
  
    var=b;  
  
    ...  
}
```

Dépend de l'architecture

Exemple (11)

```
static double var;
```

```
void TacheA()  
{  
    double a;  
    ...  
    var=a;  
    ...  
}
```

```
void TacheB()  
{  
    double b;  
    ...  
    var=b;  
    ...  
}
```

Exemple (11)

```
static double var;
```

```
void TacheA()  
{  
    double a;  
    ...  
    DebutSC();  
    var=a;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

```
void TacheB()  
{  
    double b;  
    ...  
    DebutSC();  
    var=b;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

Dépend de l'architecture de la CPU, il faut donc protéger les accès

Exemple (12)

```
std::vector<bool> vec;
```

```
void TacheA()  
{  
    bool a;  
    ...  
    vec[0] = a;  
    ...  
}
```

```
void TacheB()  
{  
    bool b;  
    ...  
    vec[0] = b;  
    ...  
}
```

Exemple (12)

```
std::vector<bool> vec;
```

```
void TacheA()  
{  
    bool a;  
    ...  
    DebutSC();  
    vec[0] = a;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

```
void TacheB()  
{  
    bool b;  
    ...  
    DebutSC();  
    vec[0] = b;  
    FinSC();  
    ...  
}
```

Problème: `std::vector<bool>` est dépendant de l'implémentation. L'espace mémoire peut être optimisé, ce qui implique qu'une écriture n'est plus forcément atomique (récupération de l'élément, application d'un masque, écriture en mémoire).

Conclusion

- Dans le doute...
- Protégez tous les accès concurrents!